

V SECITEC

Classificação geral

Resumo Expandido e Apresentação Oral

ensaios de tração VEÍCULO MOTORIZADO COM BASE EM MÓDULO AUTO EQUILIBRANTE: Protótipo de cadeira de rodas elétrica microcontrolada via Arduino partindo do príncipio do pêndulo invertido Por um modelo explicativo do sistema brasileiro de prevenção de acidentes de trabalho e doenças ocupacionais Estudo análitico do potencial do Parque Eólico na região meio-oeste catarinense, em 2016 Calibração de Termopares através de Software de Regressão Polinomial		
Influência dos parâmetros de soldagem para diferentes geometrias na solda por fricção na liga de alumínio Al7075 Eficiência e Qualidade Energética em Edificações Públicas – Estudo de caso nas Instalações do IFC – Campus Luzerna Relatórios contábeis de sustentabilidade à luz da Norma NBCT15 Aplicação do Método de Interceptação Linear na Determinação de Tamanho de Grão de uma Liga de Magnésio AZ61 Forjada a Quente Determinação do refino de grão utilizando a termo-análise A influência das velocidades de vento no cordão de solda no processo de soldagem arame tubular auto protegido Percepção de um grupo de paratletas do meio-oeste catarinense sobre a proteção constitucional às pessoas com deficiência Levantamento de Mapa de Riscos em laboratórios de Ensaios Mecânicos e Metalográficos Método numérico para a determinação do módulo de tenacidade de materiais a partir de ensaios de tração VEÍCULO MOTORIZADO COM BASE EM MÓDULO AUTO EQUILIBRANTE: Protótipo de cadeira de rodas elétrica microcontrolada via Arduino partindo do príncipio do pêndulo invertido Por um modelo explicativo do sistema brasileiro de prevenção de acidentes de trabalho e doenças ocupacionais Estudo análitico do potencial do Parque Eólico na região meio-oeste catarinense, em 2016 Calibração de Termopares através de Software de Regressão Polinomial Desenvolvimento de uma plataforma para a aplicação de controladores de uma maneira simples e didática em uma planta de nível utilizando a comunicação entre Matlab® e microcontrolador AVR® Projeto de embarcação autônoma compacta para busca de corpos submersos	1	Ensinando Matemática com música, teatro e literatura
10 Eficiência e Qualidade Energética em Edificações Públicas — Estudo de caso nas Instalações do IFC — Campus Luzerna 5 Relatórios contábeis de sustentabilidade à luz da Norma NBCT15 6 Aplicação do Método de Interceptação Linear na Determinação de Tamanho de Grão de uma Liga de Magnésio AZ61 Forjada a Quente 7 Determinação do refino de grão utilizando a termo-análise 8 A influência das velocidades de vento no cordão de solda no processo de soldagem arame tubular auto protegido 9 Percepção de um grupo de paratletas do meio-oeste catarinense sobre a proteção constitucional às pessoas com deficiência 10 Levantamento de Mapa de Riscos em laboratórios de Ensaios Mecânicos e Metalográficos 11 Método numérico para a determinação do módulo de tenacidade de materiais a partir de ensaios de tração VEÍCULO MOTORIZADO COM BASE EM MÓDULO AUTO EQUILIBRANTE: 12 Protótipo de cadeira de rodas elétrica microcontrolada via Arduino partindo do príncipio do pêndulo invertido 13 Por um modelo explicativo do sistema brasileiro de prevenção de acidentes de trabalho e doenças ocupacionais 14 Estudo análitico do potencial do Parque Eólico na região meio-oeste catarinense, em 2016 15 Calibração de Termopares através de Software de Regressão Polinomial 16 Desenvolvimento de uma plataforma para a aplicação de controladores de uma maneira simples e didática em uma planta de nível utilizando a comunicação entre Matlab® e microcontrolador AVR® 17 Projeto de embarcação autônoma compacta para busca de corpos submersos 18 Análise do comportamento metal-mecânico após conformação a quente	2	
Instalações do IFC – Campus Luzerna Relatórios contábeis de sustentabilidade à luz da Norma NBCT15 Aplicação do Método de Interceptação Linear na Determinação de Tamanho de Grão de uma Liga de Magnésio AZ61 Forjada a Quente Determinação do refino de grão utilizando a termo-análise A influência das velocidades de vento no cordão de solda no processo de soldagem arame tubular auto protegido Percepção de um grupo de paratletas do meio-oeste catarinense sobre a proteção constitucional às pessoas com deficiência Levantamento de Mapa de Riscos em laboratórios de Ensaios Mecânicos e Metalográficos Método numérico para a determinação do módulo de tenacidade de materiais a partir de ensaios de tração VEÍCULO MOTORIZADO COM BASE EM MÓDULO AUTO EQUILIBRANTE: Protótipo de cadeira de rodas elétrica microcontrolada via Arduino partindo do príncipio do pêndulo invertido Por um modelo explicativo do sistema brasileiro de prevenção de acidentes de trabalho e doenças ocupacionais Estudo análitico do potencial do Parque Eólico na região meio-oeste catarinense, em 2016 Calibração de Termopares através de Software de Regressão Polinomial Desenvolvimento de uma plataforma para a aplicação de controladores de uma maneira simples e didática em uma planta de nível utilizando a comunicação entre Matlab® e microcontrolador AVR® Projeto de embarcação autônoma compacta para busca de corpos submersos Análise do comportamento metal-mecânico após conformação a quente	3	
Aplicação do Método de Interceptação Linear na Determinação de Tamanho de Grão de uma Liga de Magnésio AZ61 Forjada a Quente Determinação do refino de grão utilizando a termo-análise A influência das velocidades de vento no cordão de solda no processo de soldagem arame tubular auto protegido Percepção de um grupo de paratletas do meio-oeste catarinense sobre a proteção constitucional às pessoas com deficiência Levantamento de Mapa de Riscos em laboratórios de Ensaios Mecânicos e Metalográficos Método numérico para a determinação do módulo de tenacidade de materiais a partir de ensaios de tração VEÍCULO MOTORIZADO COM BASE EM MÓDULO AUTO EQUILIBRANTE: Protótipo de cadeira de rodas elétrica microcontrolada via Arduino partindo do príncipio do pêndulo invertido Por um modelo explicativo do sistema brasileiro de prevenção de acidentes de trabalho e doenças ocupacionais Estudo análitico do potencial do Parque Eólico na região meio-oeste catarinense, em 2016 Calibração de Termopares através de Software de Regressão Polinomial Desenvolvimento de uma plataforma para a aplicação de controladores de uma maneira simples e didática em uma planta de nível utilizando a comunicação entre Matlab® e microcontrolador AVR® Projeto de embarcação autônoma compacta para busca de corpos submersos Análise do comportamento metal-mecânico após conformação a quente	4	, ,
de uma Liga de Magnésio AZ61 Forjada a Quente Determinação do refino de grão utilizando a termo-análise A influência das velocidades de vento no cordão de solda no processo de soldagem arame tubular auto protegido Percepção de um grupo de paratletas do meio-oeste catarinense sobre a proteção constitucional às pessoas com deficiência Levantamento de Mapa de Riscos em laboratórios de Ensaios Mecânicos e Metalográficos Método numérico para a determinação do módulo de tenacidade de materiais a partir de ensaios de tração VEÍCULO MOTORIZADO COM BASE EM MÓDULO AUTO EQUILIBRANTE: Protótipo de cadeira de rodas elétrica microcontrolada via Arduino partindo do príncipio do pêndulo invertido Por um modelo explicativo do sistema brasileiro de prevenção de acidentes de trabalho e doenças ocupacionais Estudo análitico do potencial do Parque Eólico na região meio-oeste catarinense, em 2016 Calibração de Termopares através de Software de Regressão Polinomial Desenvolvimento de uma plataforma para a aplicação de controladores de uma maneira simples e didática em uma planta de nível utilizando a comunicação entre Matlab® e microcontrolador AVR® Projeto de embarcação autônoma compacta para busca de corpos submersos Análise do comportamento metal-mecânico após conformação a quente	5	Relatórios contábeis de sustentabilidade à luz da Norma NBCT15
A influência das velocidades de vento no cordão de solda no processo de soldagem arame tubular auto protegido Percepção de um grupo de paratletas do meio-oeste catarinense sobre a proteção constitucional às pessoas com deficiência Levantamento de Mapa de Riscos em laboratórios de Ensaios Mecânicos e Metalográficos Método numérico para a determinação do módulo de tenacidade de materiais a partir de ensaios de tração VEÍCULO MOTORIZADO COM BASE EM MÓDULO AUTO EQUILIBRANTE: Protótipo de cadeira de rodas elétrica microcontrolada via Arduino partindo do príncipio do pêndulo invertido Por um modelo explicativo do sistema brasileiro de prevenção de acidentes de trabalho e doenças ocupacionais Estudo análitico do potencial do Parque Eólico na região meio-oeste catarinense, em 2016 Calibração de Termopares através de Software de Regressão Polinomial Desenvolvimento de uma plataforma para a aplicação de controladores de uma maneira simples e didática em uma planta de nível utilizando a comunicação entre Matlab® e microcontrolador AVR® Projeto de embarcação autônoma compacta para busca de corpos submersos Análise do comportamento metal-mecânico após conformação a quente	6	
arame tubular auto protegido Percepção de um grupo de paratletas do meio-oeste catarinense sobre a proteção constitucional às pessoas com deficiência Levantamento de Mapa de Riscos em laboratórios de Ensaios Mecânicos e Metalográficos Método numérico para a determinação do módulo de tenacidade de materiais a partir de ensaios de tração VEÍCULO MOTORIZADO COM BASE EM MÓDULO AUTO EQUILIBRANTE: Protótipo de cadeira de rodas elétrica microcontrolada via Arduino partindo do príncipio do pêndulo invertido Por um modelo explicativo do sistema brasileiro de prevenção de acidentes de trabalho e doenças ocupacionais Estudo análitico do potencial do Parque Eólico na região meio-oeste catarinense, em 2016 Calibração de Termopares através de Software de Regressão Polinomial Desenvolvimento de uma plataforma para a aplicação de controladores de uma maneira simples e didática em uma planta de nível utilizando a comunicação entre Matlab® e microcontrolador AVR® Projeto de embarcação autônoma compacta para busca de corpos submersos Análise do comportamento metal-mecânico após conformação a quente	7	Determinação do refino de grão utilizando a termo-análise
Constitucional às pessoas com deficiência Levantamento de Mapa de Riscos em laboratórios de Ensaios Mecânicos e Metalográficos Método numérico para a determinação do módulo de tenacidade de materiais a partir de ensaios de tração VEÍCULO MOTORIZADO COM BASE EM MÓDULO AUTO EQUILIBRANTE: Protótipo de cadeira de rodas elétrica microcontrolada via Arduino partindo do príncipio do pêndulo invertido Por um modelo explicativo do sistema brasileiro de prevenção de acidentes de trabalho e doenças ocupacionais Estudo análitico do potencial do Parque Eólico na região meio-oeste catarinense, em 2016 Calibração de Termopares através de Software de Regressão Polinomial Desenvolvimento de uma plataforma para a aplicação de controladores de uma maneira simples e didática em uma planta de nível utilizando a comunicação entre Matlab® e microcontrolador AVR® Projeto de embarcação autônoma compacta para busca de corpos submersos Análise do comportamento metal-mecânico após conformação a quente	8	1
Método numérico para a determinação do módulo de tenacidade de materiais a partir de ensaios de tração VEÍCULO MOTORIZADO COM BASE EM MÓDULO AUTO EQUILIBRANTE: Protótipo de cadeira de rodas elétrica microcontrolada via Arduino partindo do príncipio do pêndulo invertido Por um modelo explicativo do sistema brasileiro de prevenção de acidentes de trabalho e doenças ocupacionais Estudo análitico do potencial do Parque Eólico na região meio-oeste catarinense, em 2016 Calibração de Termopares através de Software de Regressão Polinomial Desenvolvimento de uma plataforma para a aplicação de controladores de uma maneira simples e didática em uma planta de nível utilizando a comunicação entre Matlab® e microcontrolador AVR® Projeto de embarcação autônoma compacta para busca de corpos submersos Análise do comportamento metal-mecânico após conformação a quente	9	
Por um modelo explicativo do sistema brasileiro de prevenção de acidentes de trabalho e doenças ocupacionais Estudo análitico do potencial do Parque Eólico na região meio-oeste catarinense, em 2016 Calibração de Termopares através de Software de Regressão Polinomial Desenvolvimento de uma plataforma para a aplicação de controladores de uma maneira simples e didática em uma planta de nível utilizando a comunicação entre Matlab® e microcontrolador AVR® Projeto de embarcação autônoma compacta para busca de corpos submersos Análise do comportamento metal-mecânico após conformação a quente	10	<u> </u>
Protótipo de cadeira de rodas elétrica microcontrolada via Arduino partindo do príncipio do pêndulo invertido Por um modelo explicativo do sistema brasileiro de prevenção de acidentes de trabalho e doenças ocupacionais Estudo análitico do potencial do Parque Eólico na região meio-oeste catarinense, em 2016 Calibração de Termopares através de Software de Regressão Polinomial Desenvolvimento de uma plataforma para a aplicação de controladores de uma maneira simples e didática em uma planta de nível utilizando a comunicação entre Matlab® e microcontrolador AVR® Projeto de embarcação autônoma compacta para busca de corpos submersos Análise do comportamento metal-mecânico após conformação a quente	11	Método numérico para a determinação do módulo de tenacidade de materiais a partir de ensaios de tração
e doenças ocupacionais Estudo análitico do potencial do Parque Eólico na região meio-oeste catarinense, em 2016 Calibração de Termopares através de Software de Regressão Polinomial Desenvolvimento de uma plataforma para a aplicação de controladores de uma maneira simples e didática em uma planta de nível utilizando a comunicação entre Matlab® e microcontrolador AVR® Projeto de embarcação autônoma compacta para busca de corpos submersos Análise do comportamento metal-mecânico após conformação a quente	12	Protótipo de cadeira de rodas elétrica microcontrolada via Arduino partindo do
2016 Calibração de Termopares através de Software de Regressão Polinomial Desenvolvimento de uma plataforma para a aplicação de controladores de uma maneira simples e didática em uma planta de nível utilizando a comunicação entre Matlab® e microcontrolador AVR® Projeto de embarcação autônoma compacta para busca de corpos submersos Análise do comportamento metal-mecânico após conformação a quente	13	Por um modelo explicativo do sistema brasileiro de prevenção de acidentes de trabalho e doenças ocupacionais
Desenvolvimento de uma plataforma para a aplicação de controladores de uma maneira simples e didática em uma planta de nível utilizando a comunicação entre Matlab® e microcontrolador AVR® 17 Projeto de embarcação autônoma compacta para busca de corpos submersos 18 Análise do comportamento metal-mecânico após conformação a quente	14	
simples e didática em uma planta de nível utilizando a comunicação entre Matlab® e microcontrolador AVR® Projeto de embarcação autônoma compacta para busca de corpos submersos Análise do comportamento metal-mecânico após conformação a quente	15	Calibração de Termopares através de Software de Regressão Polinomial
Análise do comportamento metal-mecânico após conformação a quente	16	,
1 , 1	17	Projeto de embarcação autônoma compacta para busca de corpos submersos
19 Persistência da visão		1 , 1
	19	Persistência da visão



20	Autonomia e Inovação - Observações sobre o Novo Marco Regulário em Ciência e
	Tecnologia

<u>Pôster</u>

1	OFICINAS TEMÁTICAS DE QUÍMICA Multidisciplinaridade, contextualização do
	conhecimento e experimentação
2	O PODER DISCIPLINAR NO CAPS DE JOAÇABA
3	A SEGURANÇA DO TRABALHO NA V SECITEC: Uma necessidade latente
4	Influência da Atuação do Profissional de Segurança do Trabalho em Empresas de Pequeno e Médio Porte no Meio Oeste Catarinense: Estudo Comparativo
5	PROJETO DE INFRAESTRUTURA PARA O SERVIÇO LIBRAS IFC ONLINE Tradutor Intérprete de Libras Online para os Alunos e Servidores da Rede IFC
6	ROBÔ DE PUBLICIDADE Estruturação e programação de um robô de publicidade para fins tecnológicos e comerciais
7	LEVANTAMENTOS DE MAPAS DE RISCOS EM LABORATÓRIOS DE ENSINO
8	CONDIÇÕES DE SAÚDE E SEGURANÇA EM UM HOSPITAL PSIQUIÁTRICO NA CIDADE DE LUZERNA -SC
9	Adoção do Respirador Facial Inteiro como Prevenção contra o Negro de Carbono numa Indústria de Pirólise de Pneu no Meio Oeste Catarinense, em 2016.
10	Análise Descritiva do Projeto de Extensão Tecnológica com Robótica Pedagógica Lego Mindstorms® doIFC–CampusLuzerna em 2016
11	MISTURA CULTURA
12	OBSERVAÇÃO NA INDÚSTRIA Água Mineral Treze Tílias
13	PROJETO DE AUTOMATIZAÇÃO DE UMA SOLDA NA INDÚSTRIA ELEVACAR EM JOAÇABA
14	Robô de Sumô: Desenvolvimento da estruturação e programação de um robô autônomo para fins sociais, tecnológicos e competitivos.
15	Uso de Motovibrador em Rosca Transportadora de Cavacos de Madeira em uma Indústria de Biodiesel no Meio-Oeste de Santa Catarina, em 2016.
16	Eficiência Operacional na Fabricação de Painéis Elétricos numa Indústria do Meio Oeste Catarinense, em 2016.
17	PROJETO CINESTÓRIA Reflexões sobre cinema e sociedade
18	PROCEDIMENTOS PARA O ATENDIMENTO EMERGENCIAL DE ALUNOS E SERVIDORES DO IFC CAMPUS LUZERNA
19	Veículo transportador de carga comandado via Bluetooth
20	CONTROLE DE NÍVEL ATRAVÉS DE UM MICRO CONTROLADOR

Campus Luzerna



21	Desenvolvimento de um autoamostrador de baixo custo para FIA – Flow Injection Analysis
	OBSERVAÇÃO DA INDÚSTRIA DE MÁQUINAS Automatic Indústria e Comércio
22	de Equipamentos Elétricos Ltda
	PROJETO FINAL - CICROCONTROLADORES PARA PLACA SOLAR
23	INTELIGENTE
	VEÍCULO MOTORIZADO COM BASE EM MÓDULO AUTO EQUILIBRANTE:
24	Protótipo de cadeira de rodas elétrica microcontrolada por Arduino partindo do
Z4	
	principio de pêndulo invertido
25	Monitoramento das propriedades físico-químicas durante a produção de cerveja
23	artesanal
26	Protótipo de um aspirador de pó autônomo
27	Programa de cooperação técnico-científica com o Polo de Inovação Vale do Rio do
27	Peixe – INOVALE
20	ROBÔ LEGO PARA MISSÕES DE RESGATE: Um Experimento no IFC – Campus
28	Luzerna
29	PROJETO DE APRIMORAMENTO NO PROCESSO DE UMA EMPRESA
2)	
30	Importância da implantação do BDH no curso de odontologia da UNOESC - Joaçaba,
	e o reconhecimento do dente como um órgão humano

Classificação final Pesquisa

Trabalhos de nível de graduação:

Título	Forma de apresentação
Aplicação do Método de Interceptação Linear na Determinação de Tamanho de Grão de uma Liga de Magnésio AZ61 Forjada a Quente	Oral
Método numérico para a determinação do módulo de tenacidade de materiais a partir de ensaios de tração	Oral

Trabalhos de nível médio:

Título	Forma de apresentação
Levantamentos de mapas de riscos em laboratórios de ensino	Pôster
Monitoramento das propriedades físico-químicas durante a produção de cerveja artesanal	Pôster





Projetos da Chamada Pública 02/2015 – FAPESC/IFC

Título	Forma de apresentação
A influência das velocidades de vento no cordão de solda no processo de soldagem arame tubular auto protegido	Pôster
Desenvolvimento de um autoamostrador de baixo custo para FIA – Flow Injection Analysis	Pôster
Eficiência e Qualidade Energética em Edificações Públicas – Estudo de caso nas Instalações do IFC – Campus Luzerna	Pôster
Projeto e desenvolvimento do conversor Buck para carga e controle de carga em baterias	Pôster

Projetos do Edital 504/2014 – PIBIC-EM

Título	Forma de apresentação
ROBÔ DE PUBLICIDADE Estruturação e programação de um robô de publicidade para fins tecnológicos e comerciais	Pôster
Robô de Sumô: Desenvolvimento da estruturação e programação de um robô autônomo para fins sociais, tecnológicos e competitivos.	Pôster
ROBÔ LEGO PARA MISSÕES DE RESGATE: Um Experimento no IFC – Campus Luzerna	Pôster
Veículo transportador de carga comandado via Bluetooth	Pôster

Projeto do Edital 503/2014 – PIBITI

Título	Forma de apresentação
Influência dos parâmetros de soldagem para diferentes geometrias na solda por fricção na liga de alumínio Al7075	Oral





Projeto do Edital 502/2014 – PIBIC-Af

Título	Forma de apresentação
Determinação do refino de grão utilizando a termo-análise	Oral

Classificação final Extensão

Trabalhos de nível Médio

Título	Forma de apresentação
PROJETO DE INFRAESTRUTURA PARA O SERVIÇO LIBRAS IFC ONLINE Tradutor Intérprete de Libras Online para os Alunos e Servidores da Rede IFC	Pôster
Análise Descritiva do Projeto de Extensão Tecnológica com Robótica Pedagógica Lego Mindstorms® doIFC-CampusLuzerna em 2016	Pôster

Trabalhos de nível Superior

Título	Forma de apresentação
Ensinando Matemática com música, teatro e literatura	Oral
Projeto de embarcação autônoma compacta para busca de corpos submersos	Oral

